

ESC 4in1 Pilotix 12S 100A AM32

Manuale utente



Sommario

1. Panoramica del prodotto.....	3
2. Guida al cablaggio.....	3
2.1. Ingresso alimentazione (collegamento batteria)	3
2.2. Collegamenti motori.....	4
2.3. Connettore di controllo (JST-SH a 8 pin).....	4
3. Avvertenze di sicurezza.....	5
Contatti:	6

1. Panoramica del prodotto



Fig.1. ESC 4in1 Pilotix 12S 100A AM32

Pilotix 4in1 regolatore di velocità elettronico che utilizza quattro canali ESC integrati con microcontrollori AT32F421K8U7 con firmware AM32. Supporta tensione di ingresso da configurazioni LiPo 6S a 12S con 100A di corrente continua e 120A di corrente di picco per canale. Include protocolli DShot300, DShot600 e PWM con capacità DShot bidirezionale, fornendo telemetria di corrente, tensione e RPM. L'unità include connettore segnale JST-SH 1.0mm e pad di saldatura per connessioni di alimentazione e motore, con due condensatori da 1000µF 63V inclusi. Misura 92 x 63mm con schema di montaggio M3 30.5 x 30.5mm, peso 72g. Opera a temperature da -20°C a +40°C con raffreddamento attivo raccomandato per eliche più grandi di 7 pollici.

2. Guida al cablaggio

Secondo lo schema, seguire questi passaggi per un'installazione sicura e affidabile:

2.1. Ingresso alimentazione (collegamento batteria)

- Positivo (+): Saldare il filo rosso del cavo della batteria (XT60/XT90) al pad grande contrassegnato con il segno (+) sul lato inferiore.
- Negativo (-): Saldare il filo nero del cavo della batteria al pad grande contrassegnato con il segno (-) sul lato inferiore.
- Condensatore: È OBBLIGATORIO saldare un condensatore a basso ESR a questi stessi pad. Mantenere i terminali del condensatore il più corti possibile per ridurre al minimo il rumore elettrico.

2.2. Collegamenti motori

L'ESC dispone di 12 pad laterali raggruppati per 4 motori.

- Motore 1 (in basso a destra): Collegare i tre fili del motore ai pad contrassegnati con 1.
- Motore 2 (in alto a destra): Collegare ai pad contrassegnati con 2.
- Motore 3 (in basso a sinistra): Collegare ai pad contrassegnati con 3.
- Motore 4 (in alto a sinistra): Collegare ai pad contrassegnati con 4.

Nota: Se un motore gira nella direzione sbagliata, è possibile scambiare due fili qualsiasi o modificare la direzione nell'AM32 Configurator.

2.3. Connettore di controllo (JST-SH a 8 pin)

Il connettore superiore collega l'ESC al Flight Controller (FC).

- VCC: Uscita della tensione della batteria verso il FC (per il monitoraggio della tensione).
- GND: Massa comune.
- CUR: Uscita del sensore di corrente.
- S1 - S4: Segnali motore da 1 a 4.

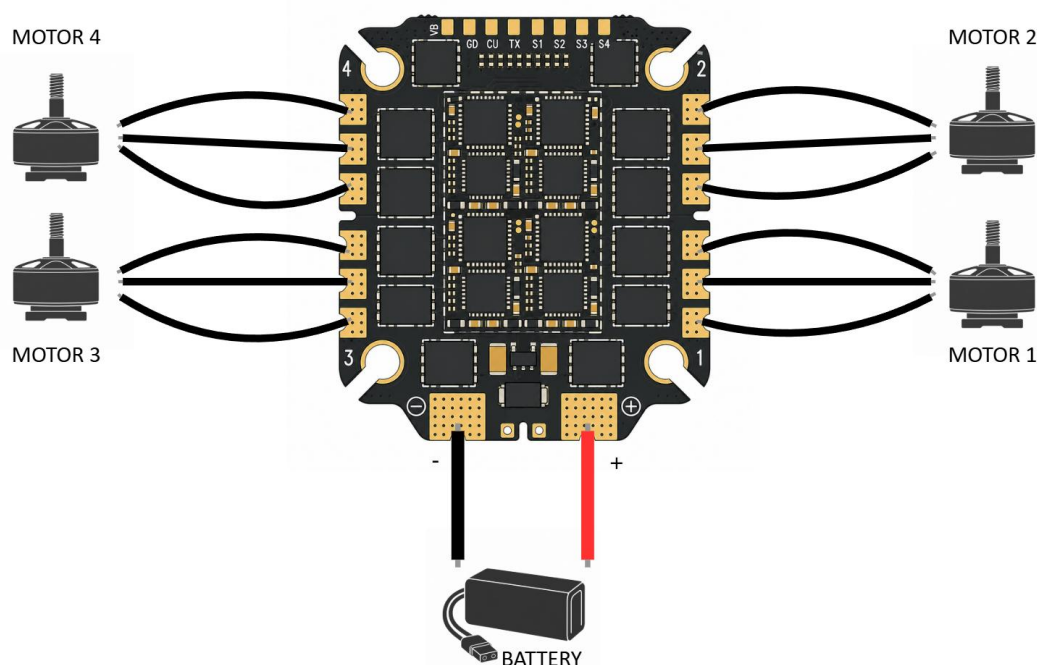


Fig.2. Schema di cablaggio

3. Avvertenze di sicurezza

- Limitatore di corrente: Utilizzare sempre un limitatore di corrente alla prima accensione.
- Polarità: Verificare due volte (+) e (-) prima di collegare la batteria. Un'inversione di polarità distruggerà immediatamente l'ESC.
- Condensa: Se si porta il drone da un ambiente freddo a una stanza calda, attendere 30-60 minuti prima dell'accensione affinché l'umidità evapori.

Contatti:

WhatsApp: +420 777 054 888

Email: support@pilotix.eu

Telegram: https://t.me/PilotixSupport_bot