

ESC 4in1 Pilotix 12S 100A AM32

Manuel d'utilisation



Sommaire

1. Présentation du produit	3
2. Guide de câblage	3
2.1. Entrée d'alimentation (connexion de la batterie)	3
2.2. Connexions des moteurs	4
2.3. Connecteur de contrôle (JST-SH 8 broches)	4
3. Avertissements de sécurité	5
Contacts :	6

1. Présentation du produit



Fig.1. ESC 4in1 Pilotix 12S 100A AM32

Contrôleur électronique de vitesse Pilotix 4in1 utilisant quatre canaux ESC intégrés avec microcontrôleurs AT32F421K8U7 fonctionnant sous firmware AM32. Supporte une tension d'entrée de 6S à 12S configurations LiPo avec 100A de courant continu et 120A de courant de crête par canal. Dispose des protocoles DShot300, DShot600 et PWM avec capacité DShot bidirectionnelle, fournissant une télémétrie de courant, tension et RPM. L'unité comprend un connecteur de signal JST-SH 1,0mm et des pads à souder pour les connexions d'alimentation et moteur, avec deux condensateurs 1000µF 63V inclus. Dimensions de 92 x 63mm avec un motif de montage M3 de 30,5 x 30,5mm, pesant 72g. Fonctionne à des températures de -20°C à +40°C avec un refroidissement actif recommandé pour les hélices de plus de 7 pouces.

2. Guide de câblage

Selon le schéma, suivez ces étapes pour une installation sûre et fiable :

2.1. Entrée d'alimentation (connexion de la batterie)

- Positif (+) : Soudez le fil rouge de votre câble de batterie (XT60/XT90) au grand pad marqué du signe (+) en bas.
- Négatif (-) : Soudez le fil noir de votre câble de batterie au grand pad marqué du signe (-) en bas.
- Condensateur : Vous DEVEZ souder un condensateur à faible ESR sur ces mêmes pads. Gardez les pattes du condensateur aussi courtes que possible pour minimiser le bruit électrique.

2.2. Connexions des moteurs

L'ESC dispose de 12 pads latéraux regroupés pour 4 moteurs.

- Moteur 1 (en bas à droite) : Connectez les trois fils de votre moteur aux pads marqués 1.
- Moteur 2 (en haut à droite) : Connectez aux pads marqués 2.
- Moteur 3 (en bas à gauche) : Connectez aux pads marqués 3.
- Moteur 4 (en haut à gauche) : Connectez aux pads marqués 4.

Remarque : Si un moteur tourne dans le mauvais sens, vous pouvez inverser deux fils quelconques ou changer le sens dans l'AM32 Configurator.

2.3. Connecteur de contrôle (JST-SH 8 broches)

Le connecteur supérieur relie l'ESC à votre contrôleur de vol (FC).

- VCC : Sortie de tension de la batterie vers le FC (pour la surveillance de la tension).
- GND : Masse commune.
- CUR : Sortie du capteur de courant.
- S1 - S4 : Signaux moteur 1 à 4.

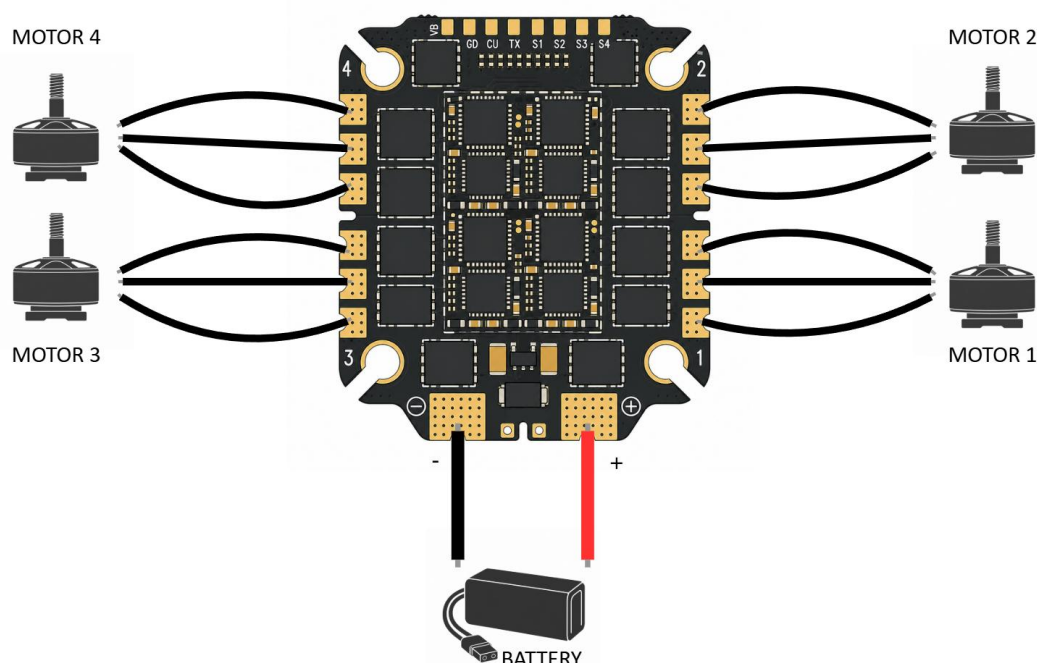


Fig.2. Schéma de câblage

3. Avertissements de sécurité

- Limiteur de courant de démarrage : Utilisez toujours un limiteur de courant lors de la première mise sous tension.
- Polarité : Vérifiez deux fois (+) et (-) avant de connecter la batterie. Une polarité inversée détruira instantanément l'ESC.
- Condensation : Si vous amenez le drone d'un environnement froid vers une pièce chaude, attendez 30 à 60 minutes que l'humidité s'évapore avant de le mettre sous tension.

Contacts :

WhatsApp: +420 777 054 888

Email: support@pilotix.eu

Telegram: https://t.me/PilotixSupport_bot