ESC 4in1 Pilotix 100A 8S Versión mejorada

Manual de usuario

PILOTIX™

2026

Contenido

1. **Descripción general del producto** 3

2. **Guía de cableado** 4

2.1. Entrada de alimentación (conexión de la batería) 4

2.2. Conexiones del motor 4

2.3. Conector de control (JST-SH de 8 pines) 4

3. **Advertencias de seguridad** 6

Contactos: 6

1. Descripción general del producto

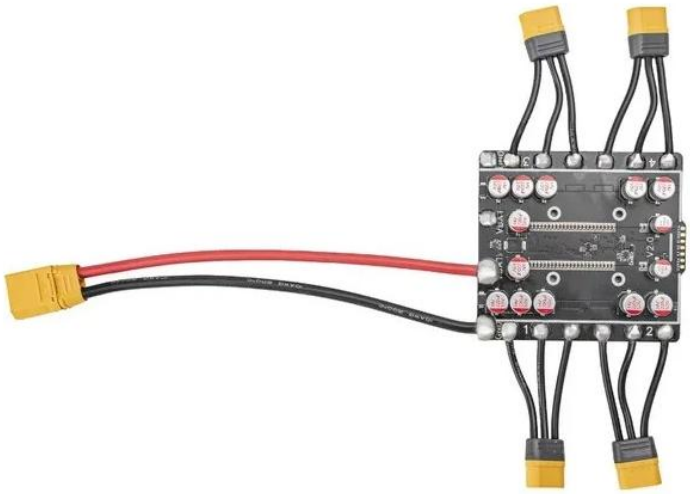

Fig.1. ESC 4in1 Pilotix 100A 8S Versión mejorada

El Pilotix ESC 4in1 Pilotix 100A 8S Versión mejorada es un controlador electrónico de velocidad (ESC) diseñado para aplicaciones FPV, con configuración 4 en 1 que admite tensiones de entrada de 3 a 8S. Funciona con una corriente continua de 4 × 100A y una corriente máxima de 4 × 120A, y ejecuta el firmware BLHeli_S / Bluejay. Este modelo admite los protocolos DShot150, DShot300, DShot600, Multishot y OneShot, y ofrece telemetría de corriente a través del sensor de corriente integrado. La placa mide 89 × 100 mm con un patrón de montaje de 30,5 × 30,5 mm (M3).

2. Guía de cableado

Según el diagrama, siga estos pasos para una instalación segura y fiable:

2.1. Entrada de alimentación (conexión de la batería)

- Cable de alimentación: El cable de alimentación suministrado, con conector XT90, está premontado con soldadura en las almohadillas GND y VBAT del borde superior.
- Positivo (+): Para su propio cable de batería, suelde el cable rojo a una almohadilla marcada VBAT en el borde superior.
- Negativo (-): Suelde el cable negro a la almohadilla marcada GND situada junto a la almohadilla VBAT que utilice.
- Entradas de batería: La placa tiene dos almohadillas VBAT y dos GND (pares izquierdo y derecho), como se muestra en la Fig. 2. Tensión de entrada admitida: 3-8S.
- Condensadores: La placa incorpora condensadores HV de 220µF 50V. Mantenga los cables de alimentación lo más cortos posible para minimizar el ruido eléctrico.

2.2. Conexiones del motor

El ESC tiene 12 pads laterales agrupados para 4 motores.

- Motor 1 (arriba a la izquierda): Conecte los tres cables de su motor a las almohadillas marcadas con 1.
- Motor 2 (abajo a la izquierda): Conecte a las almohadillas marcadas con 2.
- Motor 3 (arriba a la derecha): Conecte a las almohadillas marcadas con 3.
- Motor 4 (abajo a la derecha): Conecte a las almohadillas marcadas con 4.
- Cables de motor: Los cables de motor con conectores vienen premontados con soldadura en las almohadillas de los motores. En el paquete se incluyen 4 conectores MR60-M.

Nota: Si un motor gira en sentido contrario, puede intercambiar dos cables cualesquiera o cambiar el sentido en el Bluejay Configurator.

2.3. Conector de control (JST-SH de 8 pines)

El conector del borde inferior une el ESC con su controlador de vuelo (FC). Las mismas señales también están disponibles en las almohadillas de soldadura contiguas (CUR, S4, S3, S2, S1, GND, V+).

- VBAT: Salida de la tensión de la batería hacia el FC.
- GND: Tierra común.
- CUR: Salida del sensor de corriente.
- S1 - S4: Señales de motor 1 a 4.

- NONE: No conectado.

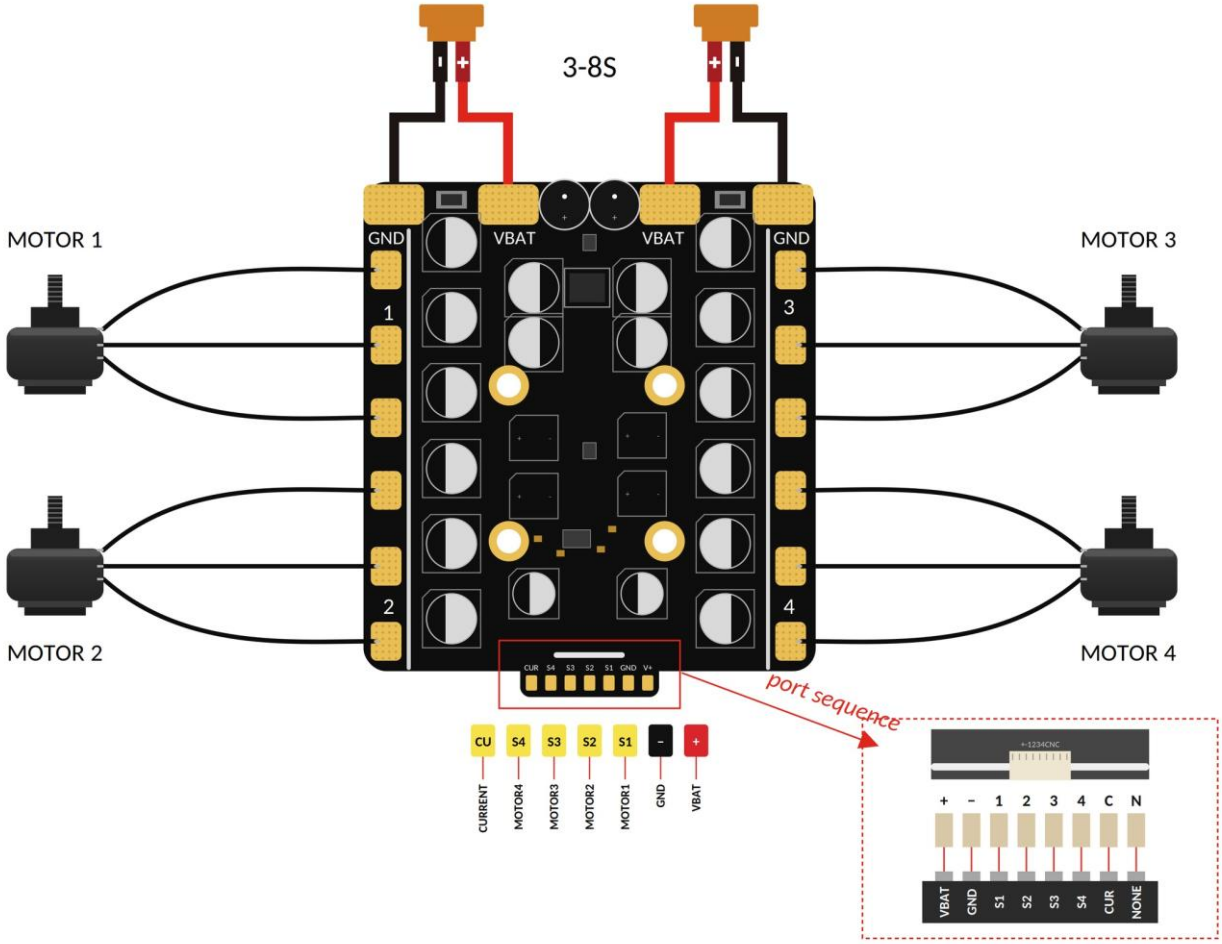

Fig.2. Diagrama de cableado

3. Advertencias de seguridad

- Limitador de corriente («smoke stopper»): utilice siempre un limitador de corriente en el primer encendido.
- Polaridad: compruebe dos veces (+) y (-) antes de conectar la batería. Una polaridad invertida destruirá el ESC de inmediato.
- Condensación: Si traslada el dron de un entorno frío a una habitación cálida, espere de 30 a 60 minutos para que se evapore la humedad antes de encenderlo.

Contactos:

WhatsApp: +420 777 054 888

Correo electrónico: support@pilotix.eu

Telegram: https://t.me/PilotixSupport_bot