

Pilotix F405 V3 3080 AM32 80A

Manuel d'utilisation



Sommaire

1. Présentation du produit	3
2. Installation et câblage de l'ESC	3
3. Câblage du contrôleur de vol (FC)	4
4. Règles de sécurité et d'utilisation.....	5
Contacts:	6

1. Présentation du produit



Fig.1. Pilotix F405 V3 3080 AM32 80A

Le Pilotix F405 V3 80A Stack est un système d'alimentation ultra-performant conçu pour les applications FPV à haute tension (jusqu'à 8S) et à courant élevé. Il comprend un Contrôleur de vol F405 polyvalent et un ESC 4-en-1 massif de 80 A fonctionnant sous le firmware AM32. Ce Stack est optimisé pour les constructions de grande taille, de 5 à 10 pouces, et offre des capacités intégrées de réglage via Bluetooth et de commutation avancée des caméras.

2. Installation et câblage de l'ESC

L'ESC est conçu pour supporter des charges à courant élevé. Faites très attention aux câbles d'alimentation.

Étapes de câblage :

1. Entrée d'alimentation : soudez des câbles XT60/XT90 de haute qualité aux pastilles « + » et « - ». Assurez-vous que la polarité est correcte.
2. Condensateur : soudez un condensateur haute tension (par exemple, 35 V-50 V selon votre nombre de cellules) aux pastilles d'alimentation. Cette étape est obligatoire pour les configurations 6S-8S afin de filtrer les pics de tension.
3. Pads moteur : soudez les fils du moteur aux pastilles situées à gauche (1 et 2) et à droite (3 et 4).
4. Connexion au contrôleur de vol : Connectez le faisceau à 8 broches à la prise située sur le bord supérieur. Cela permet de transmettre l'alimentation, les signaux du moteur (S1-S4) et les données de télémétrie au contrôleur de vol.

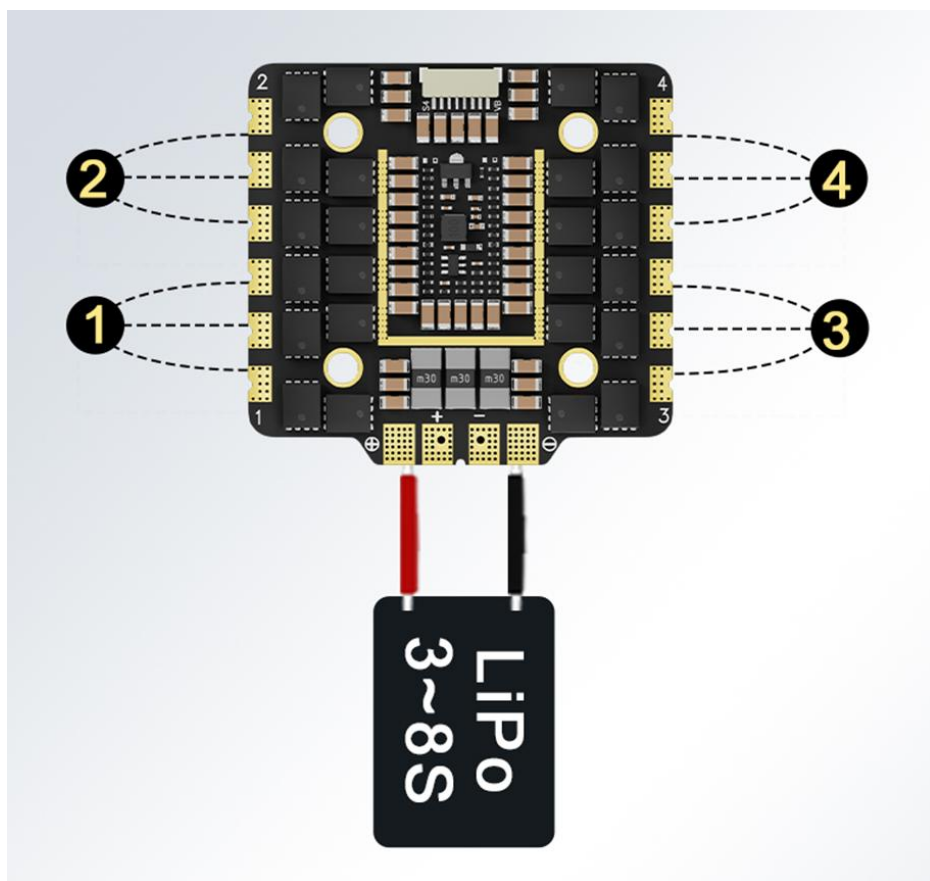


Fig.2. Installation et câblage de l'ESC

3. Câblage du contrôleur de vol (FC)

Le contrôleur de vol F405 V3 offre une expérience « Plug-and-Play » pour de nombreux périphériques.

Récepteur et ports série (UART) :

- UART 1 : dédié au GPS (TX vers R1, RX vers T1).
- UART 2 : port du récepteur principal (ELRS/CRSF).
- UART 3 : connexion ESC / télémétrie.
- UART 4 : contrôle VTX (SmartAudio / IRC Tramp).
- UART 5 : Bluetooth interne (compatible avec l'application SpeedyBee).

Vidéo et caméras :

- Prise en charge de deux caméras : connectez la caméra 1 et la caméra 2 aux pastilles CAM1 et CAM2. Utilisez le mode USER3 dans Betaflight pour basculer entre elles en vol.
- Sélection de la tension du VTX : * Soudez le cavalier sur VCC pour les configurations 3-4S.
 - Soudez le cavalier à 9V pour les configurations 6S-8S (recommandé pour protéger le VTX contre les hautes tensions).

- Systèmes numériques : pour DJI O3 ou Walksnail, utilisez les pastilles ou le connecteur SBUS/TX4/RX4 dédiés.

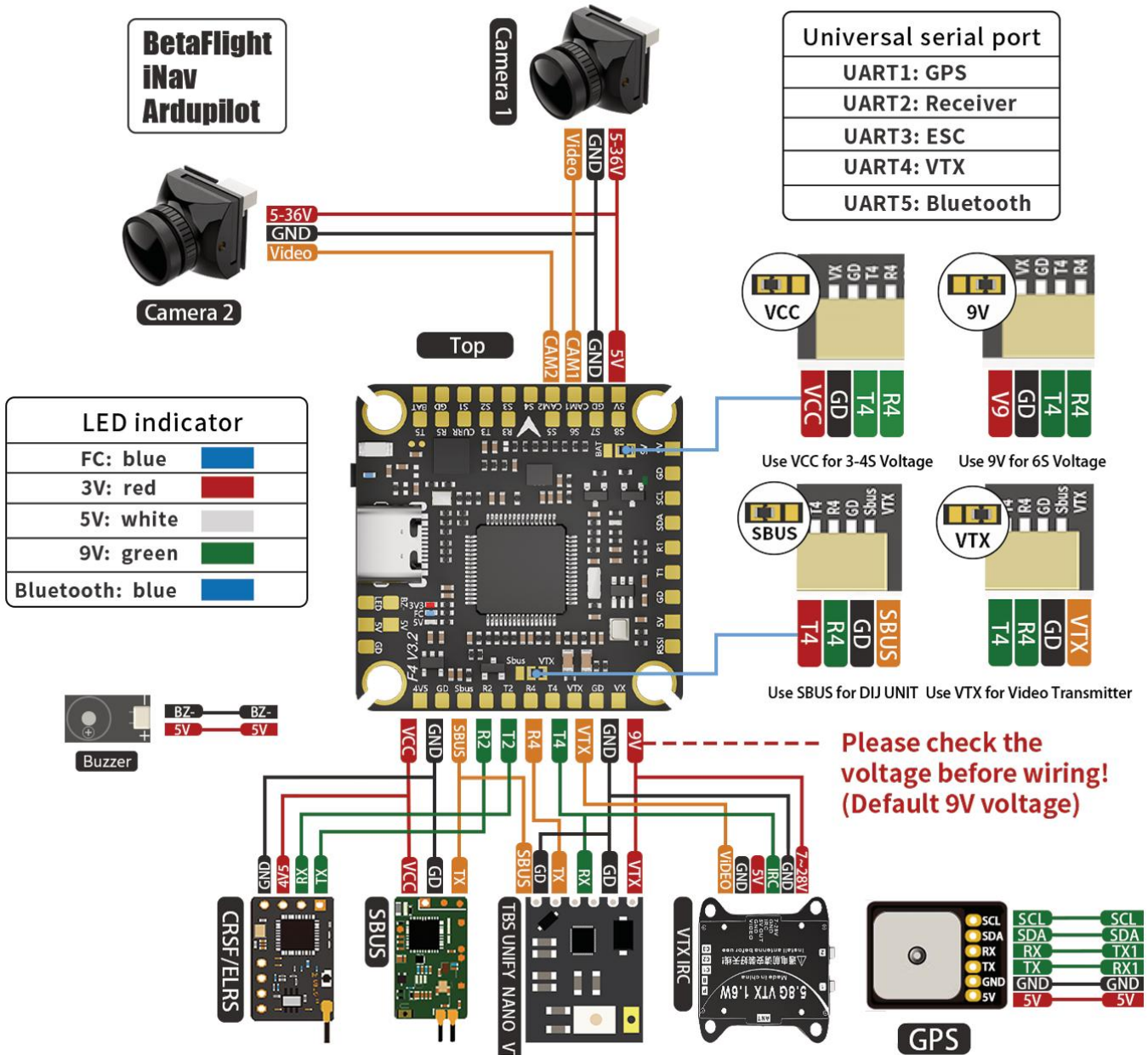


Fig.3. Câblage du contrôleur de vol (FC)

4. Règles de sécurité et d'utilisation

1. **Vérification de la tension** : Avant de brancher votre émetteur vidéo (VTX), vérifiez le cavalier de tension (9 V ou VCC). Le branchement d'un VTX 5 V/9 V sur VCC avec une batterie 8S entraînera une panne immédiate.

2. **Dispositif anti-surintensité** : Utilisez toujours un dispositif de limitation de courant lors de la première mise sous tension.
3. **Mises à jour du micrologiciel** : Utilisez esc-configurator.com pour le contrôleur AM32.
4. **Montage** : Utilisez les œillets antivibrations fournis. Les ESC à courant élevé génèrent du bruit électromagnétique ; maintenez le FC à une distance physique d'au moins 2 à 3 mm de l'ESC.
5. Un ESC de 80 A génère une chaleur importante. Ne montez pas le Stack dans un espace clos et non ventilé.

Contacts:

WhatsApp: +420 777 054 888

Email: support@pilotix.eu

Telegram: https://t.me/PilotixSupport_bot