

ESC 4in1 80A AM32 8S

Manual de usuario



Contenido

1. Descripción del producto	3
2. Guía de cableado	3
2.1. Entrada de alimentación (conexión de la batería)	3
2.2. Conexiones del motor	4
2.3. Conector de control (JST-SH de 8 pines)	4
3. Advertencias de seguridad	5
Contactos:	5

1. Descripción del producto



Fig.1. ESC 4in1 80A AM32 8S

El ESC 4en1 80A AM32 8S es un controlador de velocidad electrónico cuatro en uno diseñado para aplicaciones FPV. Con una clasificación de corriente continua de 80A y una capacidad de corriente de pico de 100A, admite voltajes de entrada de 3 a 8S. El dispositivo está equipado con un microcontrolador AT32F421K8U7 y utiliza el firmware AM32, lo que permite múltiples protocolos que incluyen DShot150, DShot300, DShot600, Multishot, OneShot, ProShot y PWM

2. Guía de cableado

Siga estos pasos, tal y como se indica en el diagrama, para garantizar una instalación segura y fiable:

2.1. Entrada de alimentación (conexión de la batería)

- Positivo (+): Suelta el cable rojo del conector de la batería (XT60/XT90) a la pastilla grande marcada con el signo (+) en la parte inferior.
- Negativo (-): Suelta el cable negro del conector de la batería a la pastilla grande marcada con el signo (-) en la parte inferior.
- Condensador: DEBE soldar un condensador de baja ESR a estas mismas almohadillas. Mantenga las patas del condensador lo más cortas posible para minimizar el ruido eléctrico.

2.2. Conexiones del motor

El ESC cuenta con 12 pastillas laterales agrupadas para 4 motores.

- Motor 1 (parte inferior derecha): Conecta los tres cables del motor a las almohadillas marcadas con el número 1.
- Motor 2 (parte superior derecha): Conéctalo a las almohadillas marcadas con el número 2.
- Motor 3 (parte inferior izquierda): Conéctalo a las almohadillas marcadas con el número 3.
- Motor 4 (parte superior izquierda): Conéctalo a las almohadillas marcadas con el número 4.

Nota: Si un motor gira en la dirección incorrecta, puedes intercambiar dos cables cualesquiera o cambiar la dirección en el configurador AM32.

2.3. Conector de control (JST-SH de 8 pines)

El conector superior conecta el ESC al Controlador de vuelo (FC).

- VCC: Tensión de salida de la batería al controlador de velocidad (para monitorización de tensión).
- GND: Masa común.
- CUR: Salida del sensor de corriente.
- S1 - S4: Señales del motor del 1 al 4.

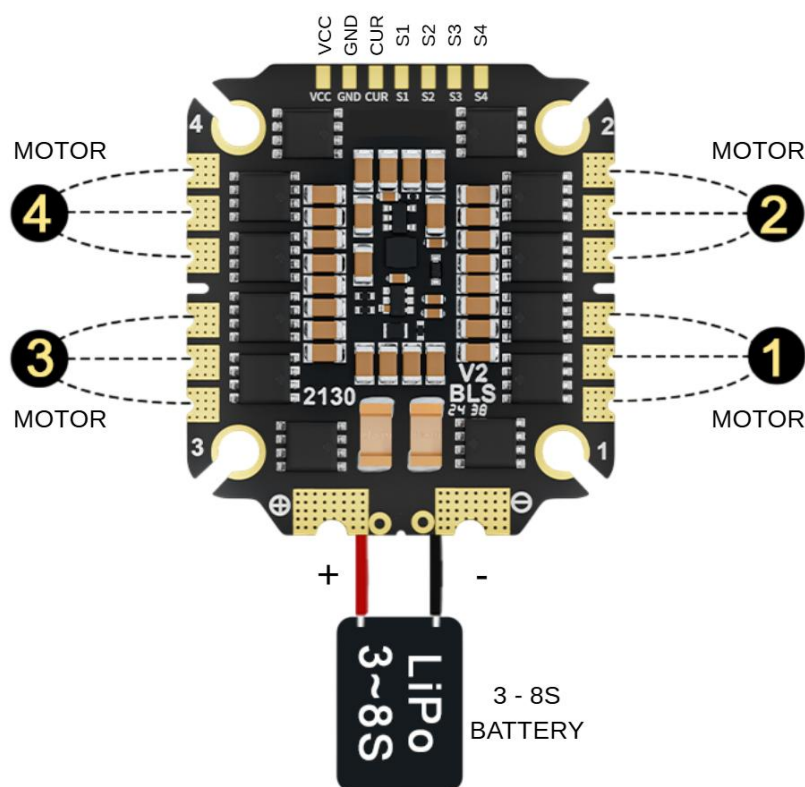


Fig.2. Esquema de cableado

3. Advertencias de seguridad

- Protector contra humo: utiliza siempre un protector contra humo la primera vez que enciendas el dispositivo.
- Polaridad: comprueba dos veces los polos (+) y (-) antes de conectar la batería. Una polaridad invertida dañará el ESC al instante.
- Condensación: si trasladas el dron de un entorno frío a una habitación cálida, espera entre 30 y 60 minutos a que se evapore la humedad antes de encenderlo.

Contactos:

WhatsApp: +420 777 054 888

Email: support@pilotix.eu

Telegram: https://t.me/PilotixSupport_bot