

ESC Single Pilotix 32bit AM32 120A 6-8S

Manuale utente



Sommario

1. Panoramica del prodotto	3
2. Guida al cablaggio	3
2.1. Ingresso di alimentazione (collegamento batteria)	3
2.2. Collegamenti motore	3
2.3. Pad di controllo e alimentazione	4
3. Avvertenze di sicurezza	4
Contatti:	5

1. Panoramica del prodotto

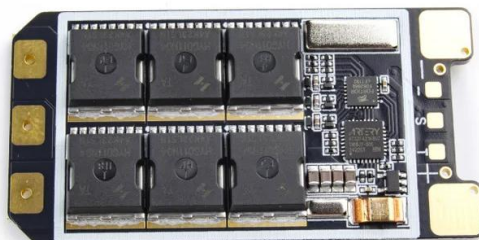


Fig.1. ESC Single Pilotix 32bit AM32 120A 6-8S

Il Pilotix 32bit AM32 120A è un ESC singolo a 32 bit ad alte prestazioni progettato per droni da carico pesante, attrezzature per riprese cinematografiche e piattaforme industriali. Supporta un ingresso ad alta tensione fino a 8S LiPo e utilizza il firmware AM32 per la massima efficienza e affidabilità.

2. Guida al cablaggio

Fare riferimento allo schema visivo per la posizione esatta dei pad. Lavorare con tensioni ad alto numero di celle (6-8S) richiede stagno di alta qualità e attrezzatura per saldatura ad alta potenza.

2.1. Ingresso di alimentazione (collegamento batteria)

- BTA + (positivo): saldare il cavo rosso 10AWG/8AWG al pad contrassegnato con il simbolo (+).
- BTA - (negativo): saldare il cavo nero 10AWG/8AWG al pad contrassegnato con il simbolo (-).
- Requisito anti-scintilla: utilizzare sempre un connettore anti-scintilla per prevenire archi elettrici durante il collegamento di batterie ad alto numero di celle (6-8S).

2.2. Collegamenti motore

L'ESC dispone di 3 pad di uscita per un singolo motore, posizionati lungo il bordo destro della scheda (vedere Fig. 2).

- Cavi motore: collegare i tre cavi di fase del motore ai tre pad di uscita (vedere Fig. 2). L'ordine dei cavi non è rilevante per l'ESC stesso: influisce solo sul senso di rotazione.

Nota: se un motore gira nella direzione sbagliata, è possibile scambiare due cavi qualsiasi oppure modificare la direzione tramite AM32 Configurator.

2.3. Pad di controllo e alimentazione

Questi pad si collegano al flight controller (FC) o alla PDB:

- GND: massa del segnale. Collegarlo al pad di massa dell'FC per garantire un segnale pulito.
- TX (telemetria): collegarlo a una porta RX disponibile sul flight controller per ricevere dati di temperatura, RPM e corrente.
- PWM (segnale): l'ingresso di controllo principale. Collegarlo all'uscita del segnale motore dell'FC.
- - (GND secondario): stesso potenziale del pad GND sopra indicato — utilizzare quello più comodo da raggiungere.
- + (uscita a bassa corrente): può essere utilizzata per alimentare il flight controller o il ricevitore — verificare la tensione/corrente nominale del pad prima di collegare.

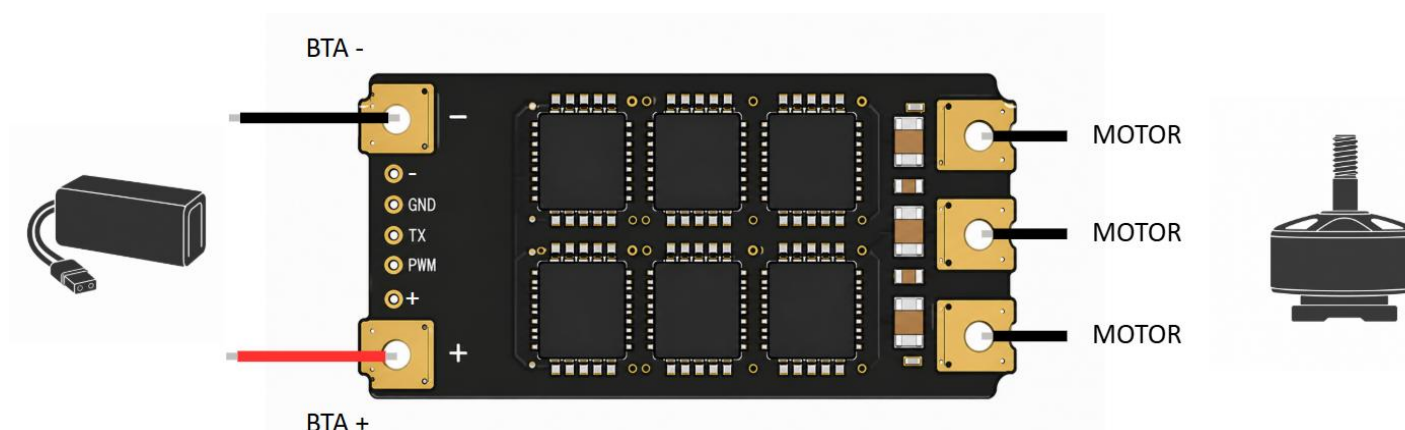


Fig.2. Schema di cablaggio

3. Avvertenze di sicurezza

- Limitatore di corrente ("smoke stopper"): utilizzare sempre un limitatore di corrente alla prima accensione.
- Polarità: verificare due volte (+) e (-) prima di collegare la batteria. Un'inversione di polarità distruggerà immediatamente l'ESC.
- Obbligatorio: i sistemi ad alto numero di celle (6-8S) generano significativi picchi di tensione. È necessario installare condensatori ad alta tensione a bassa ESR (con tensione nominale di 63V) il più vicino possibile ai pad BTA +/-.

Contatti:

WhatsApp: +420 777 054 888

Email: support@pilotix.eu

Telegram: https://t.me/PilotixSupport_bot